

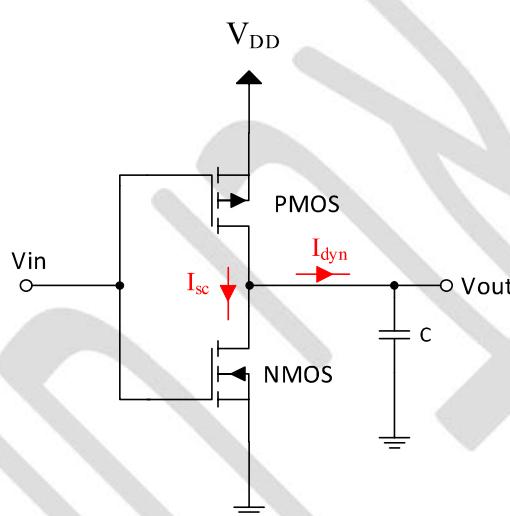
CMOS - צריכת הספק

פיזור הספק בשער CMOS

הצורך בהקטנת צריכת הספק נובע מהתוצאות הבאות:

- אורך חיים של סוללות מכים
- בעיות חימום במכנירים
- שיפור ביצועי מערכת

שער מהפר CMOS



זרם I_{dyn} – טעינה ופריקה של קיבול המוצא C

זרם I_{sc} – זרם כאשר רכיב NMN ו- PM מוליכים בו בזמן.

הספק הכללי - P_T

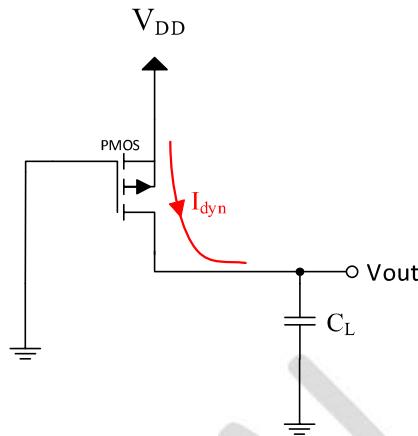
$$P_T = P_{dyn} + P_{sc} + P_{stat}$$

P_{stat} – הספק במצב סטטי תלוי בזרמי זילגה של רכיבי השער (הספק זה זניח כאשר אחד לעומת ההספקים האחרים)

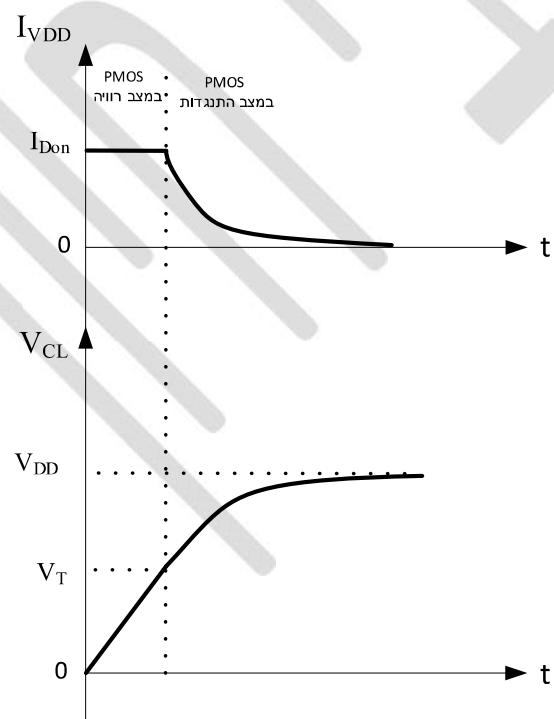
$-P_{sc}$ – הספק מעבר כאשר שני הטרנזיסטורים מוליכים.

$-P_{dyn}$ – הספק דינמי, מתפתח בזמן טעינה של קיבול העומס.

הערה: ההספק P_{sc} זניח לעומת הספק P_{dyn} כאשר קיבול המוצא גדול.

P_{dyn} - הספק דינמי

כאשר השער עובר במצב '0' לוגי למצב '1' לוגי, הקבל נטען ממתח 0 עד למתח V_{DD} .
 בתחילת הטעינה הטרנזיסטור PMOS במצב רויה כי $V_{SG} = V_{DD} - V_{SD} > V_T$
 אך הטעינה לנארית דרך זרם קבוע. לאחר שהמתח $V_{SD} = V_{DD} - V_T$ מגיע למתח V_T או יותר, הקבל מגיע למתח $-V_T$, הטרנזיסטור נכנס במצב התנגדות ואז הטעינה היא אקספוזיונלית.

**האנרגיה הנוצרת עבור מחזור אחד**

(הקבל באותו מחזור מתפרק דרך טרנזיסטור NMOS)

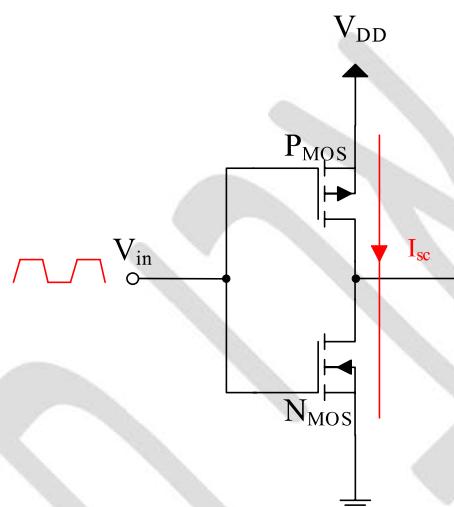
$$W_{dyn} = \int_0^{\infty} V_{DD} I_{VDD} dt = V_{DD} \int_0^{\infty} I_{VDD} dt = V_{DD} \int_0^{\infty} C_L \frac{dv_c}{dt} dt = V_{DD} \int_0^{V_{DD}} C_L dv_c = C_L V_{DD}^2$$

ההספק עبور גל ריבועי מוחזורי בתדר f מחושב לפי:

$$P_{dyn} = \frac{W_{VDD}}{T} = W_{VDD} \cdot f = C_L V_{DD}^2 f$$

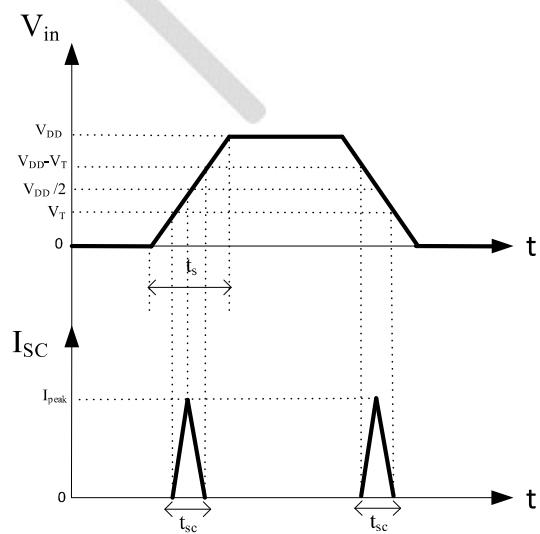
$$P_{dyn} = C_L V_{DD}^2 f$$

P_{SC} - הספק מעבר



במעבר מ מצב לוגי אחד לשני, שני הטרנזיסטורים מוליכים וזורם זרם I_{SC} הגורם לצריכת הספק נוספת מהמקור V_{DD} , עוצמת הזרם והזמן תלויים בזמן עליה וירידה של גל הכניסה.

הזרם זורם כאשר המתח ב-NMOS גדול מ- V_T ומהותה ב-PMOS הוא $V_{DD}-V_T$



האנרגיה למבחן אחד W_{SC}

$$W_{SC} = \int_0^{\infty} V_{DD} I_{SC} dt = V_{DD} \int_0^{\infty} I_{SC} dt = V_{DD} \cdot 2 \cdot \frac{I_{peak} \cdot t_{SC}}{2} = V_{DD} \cdot I_{peak} \cdot t_{SC}$$

אם נניח שבקירוב הזרם עולה ליינארית נקבל שטח של 2 משולשים
ההספק עבר גל מוחורי בתדר f יהיה:

$$P_{SC} = V_{DD} \cdot I_{peak} \cdot t_{SC} \cdot f$$

t_{SC} - הזמן שבו המתח בכניסה עולה מ- V_T עד V_{DD} - V_T

$$t_{SC} = \frac{V_{DD} - 2V_T}{V_{DD}} \cdot t_r = \frac{V_{DD} - 2V_T}{V_{DD}} \cdot \frac{t_r}{0.8}$$

t_r - זמן עלייה של גל הכניסה מ-10% עד 90% מערך המתח
זהן ביחס ישיר לזמן t_r הוא 80% מהזמן t_{SC}

$$t_{SC} = \frac{t_r}{0.8}$$

$\frac{V_{DD}}{2}$ - זרם מקסימלי הזרם כשי הטרנזיסטורים כאשר מתח הכניסה שווה ל-

$$I_{peak} = K \left(\frac{V_{DD}}{2} - V_T \right)^2$$